

$$\begin{bmatrix} I_x(\mathbf{x}_1) & I_y(\mathbf{x}_1) \\ I_x(\mathbf{x}_2) & I_y(\mathbf{x}_2) \\ \vdots & \vdots \\ I_x(\mathbf{x}_n) & I_y(\mathbf{x}_n) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} I_t(\mathbf{x}_1) \\ I_t(\mathbf{x}_2) \\ \vdots \\ I_t(\mathbf{x}_n) \end{bmatrix}$$